

# SÍLABO Mecatrónica

Código	ASUC01420		Carácter	Obligatorio
Prerrequisito	120 créditos aprobados			
Créditos	4			
Horas	Teóricas	2	Prácticas	4
Año académico	2022			

#### I. Introducción

Mecatrónica es una asignatura obligatoria de la Facultad de Ingeniería. Se ubica en el octavo periodo de la Escuela Académico Profesional de Ingeniería Mecatrónica y en el noveno periodo académico de la Escuela Académico Profesional de Ingeniería Mecánica. Tiene como prerrequisito haber aprobado 120 créditos y no es prerrequisito de ninguna asignatura.

Con esta asignatura se desarrolla, en un nivel logrado, la competencia transversal Conocimientos de Ingeniería y, en nivel intermedio, las competencias transversales (i) Experimentación, Medioambiente y Sostenibilidad y (ii) Gestión de Proyectos, y la competencia específica Uso de Herramientas Modernas. En virtud de lo anterior, su relevancia reside en brindar al estudiante un panorama general de los sistemas mecatrónicos.

Los contenidos generales que la asignatura desarrolla son los siguientes: Procesos de manufactura y mantenimiento de productos y procesos de ingeniería; Elementos de sistemas, actuación, modelos de sistemas, principios digitales y sistemas de microprocesadores; Diseño, soluciones de diseño y estudio de casos.

#### II. Resultado de aprendizaje de la asignatura

Al finalizar la asignatura, el estudiante será capaz de diseñar sistemas mecatrónicos cumpliendo con los requerimientos de diseño, bajo restricciones realistas en el campo de la Ingeniería.



## III. Organización de los aprendizajes

Elementos de s	Duración en horas	24	
Resultado de aprendizaje de la unidad	Al finalizar la unidad, el estudiante será co requerimientos para el acondicionamiento de mecatrónicos.	•	
Ejes temáticos	<ol> <li>Introducción a los sistemas mecatrónicos</li> <li>Sensores y transductores</li> <li>Acondicionamiento de señales</li> <li>Principios digitales</li> </ol>		

Unidad 2 Sistemas de actuación			24
Resultado de aprendizaje de la unidad	Al finalizar la unidad, el estudiante será ca características operacionales de los sistemas sistemas mecatrónicos.	•	
Ejes temáticos	<ol> <li>Sistemas de actuación hidráulica y neumátic</li> <li>Sistemas de actuación mecánica</li> <li>Sistemas de actuación eléctrica</li> </ol>	a	

Unidad 3 Modelos y diseño de sistemas mecatrónicos			24
Resultado de aprendizaje de la unidad	Al finalizar la unidad, el estudiante será co modelamiento matemático básico de sistemas r		
Ejes temáticos	<ol> <li>Modelamiento de sistemas en ingeniería</li> <li>Funciones de transferencia</li> <li>Controladores</li> <li>Elementos de inteligencia artificial</li> </ol>		

Unidad 4 Sistemas de microprocesadores			24
Resultado de aprendizaje de la unidad	Al finalizar la unidad, el estudiante será capaz de diseñar soluciones en base a microprocesadores para los sistemas mecatrónicos.		
Ejes temáticos	<ol> <li>Microprocesadores y lenguajes de programa</li> <li>Controladores lógicos programables</li> <li>Diseño y casos de estudios de sistemas meca</li> </ol>		



#### IV. Metodología

#### **Modalidad Presencial**

Para el desarrollo de la presente asignatura, se aplicará la metodología experiencial y colaborativa, y se promoverá la participación constante de los estudiantes. Además, se utilizarán las siguientes metodologías, técnicas y estrategias:

- Aprendizaje colaborativo
- Aprendizaje experiencial
- Estudio de casos
- Aprendizaje orientado en proyectos
- Aprendizaje basado en problemas

#### **Modalidad Semipresencial**

Para el desarrollo de la presente asignatura, se aplicará la metodología experiencial y colaborativa, y se promoverá la participación constante de los estudiantes. Además, se utilizarán las siguientes metodologías, técnicas y estrategias:

- Aprendizaje colaborativo
- Aprendizaje experiencial
- Estudio de casos
- Aprendizaje orientado en proyectos
- Aprendizaje basado en problemas

#### V. Evaluación

#### **Modalidad Presencial**

Rubros	Unidad por evaluar	Fecha	Entregable/Instrumento	Peso parcial	Peso Total
Evaluación de entrada	Prerrequisito	Primera sesión	- Evaluación individual teórica / Prueba objetiva	0 %	7
Consolidado	1	Semana 1 - 4	- Evaluación individual teórico- práctica / <b>Prueba de desarrollo</b>	50 %	20.07
C1	2	Semana 5 - 7	- Evaluación individual teórico- práctica / <b>Prueba de desarrollo</b>	50 %	20 %
Evaluación parcial EP	1 y 2	Semana 8	Elaboración de proyecto grupal de sistema mecatrónico / <b>Rúbrica de evaluación</b>	25 %	
Consolidado	3	Semana 9 - 12	- Evaluación individual teórico- práctica / <b>Prueba de desarrollo</b>	50 %	00 %
2 <b>C2</b>	4	Semana 13 - 15	- Evaluación individual teórico- práctica / <b>Prueba de desarrollo</b>	50 %	20 %



Evaluación final <b>EF</b>	Todas las unidades	Semana 16	Sustentación de proyecto grupal de sistema mecatrónico / <b>Rúbrica de evaluación</b>	35 %
Evaluación sustitutoria *	Todas las unidades	Fecha posterior a la evaluación final	Aplica Sustentación de proyecto de sistema mecatrónico / Rúbrica de evaluación	

<sup>\*</sup> Reemplaza la nota más baja obtenida en los rubros anteriores.

#### **Modalidad Semipresencial**

Rubros	Unidad por evaluar	Fecha	Entregable/Instrumento	Peso parcial	Peso Total
Evaluación de entrada	Prerrequisito	Primera sesión	Evaluación individual teórico- práctica/ <b>Prueba</b> objetiva	0.5	%
Consolidado 1 C1	1	Semana 1 - 3	Actividades virtuales Evaluación individual teórico-práctica / <b>Prueba</b> de desarrollo	15 % 85 %	20 %
Evaluación parcial <b>EP</b>	1 y 2	Semana 4	Elaboración de proyecto grupal de sistema mecatrónico / <b>Rúbrica de evaluación</b>	25	%
Consolidado 2 C2	3	Semana 5 - 7	Actividades virtuales Evaluación individual teórico-práctica / <b>Prueba</b> de desarrollo	15 % 85 %	20 %
Evaluación final <b>EF</b>	Todas las unidades	Semana 8	Sustentación de proyecto grupal de sistema mecatrónico / <b>Rúbrica de evaluación</b>	35	%
Evaluación sustitutoria *	Todas las unidades	Fecha posterior a la evaluación final	Aplica Sustentación de proyecto de sistema mecatrónico / Rúbrica de evaluación		

<sup>\*</sup> Reemplaza la nota más baja obtenida en los rubros anteriores.

### Fórmula para obtener el promedio:

#### VI. Bibliografía

#### Básica

Bolton, W. (2013). Mecatrónica: sistemas de control electrónico en ingeniería mecánica y eléctrica: un enfoque multidisciplinario (5.º ed.). Alfaomega. https://bit.ly/3dbmcng

Complementaria

Jouaneh, M. (2017). Fundamentos de mecatrónica. Cengage Learning Editores.



Reyes, F. (2012). MATLAB: aplicado a robótica y mecatrónica. Alfaomega.

### VII. Recursos digitales

Canal Roboticoss. (20 de marzo de 2021). Tutoriales de robótica, electrónica e inteligencia artificial [Video]. YouTube. <a href="https://www.youtube.com/channel/UCX-UOucqqJh67LBfd0aAnQw">https://www.youtube.com/channel/UCX-UOucqqJh67LBfd0aAnQw</a>

Matlab y Simulink. (s.f.). *Math Graphics Programming*<a href="https://www.mathworks.com/products/matlab.html">https://www.mathworks.com/products/matlab.html</a>